

$$\underbrace{x_1 x_2 \cdot u_{x_1}}_a - \underbrace{x_1^2 u_{x_2}}_b - \underbrace{x_2 \cdot u}_c = \underbrace{x_1 x_2}_d \quad (1)$$

Απαιτούμε $\frac{dx_2}{dx_1} = \frac{b}{a} = -\frac{x_1^2}{x_1 x_2} \quad x_1 x_2 \neq 0$

Λύνουμε $\frac{dx_2}{dx_1} = -\frac{x_1}{x_2}$

$$x_1 dx_1 = -x_2 dx_2$$

$$\int x_1 dx_1 = -\int x_2 dx_2$$

$$\frac{x_1^2 + x_2^2}{2} = C_1$$

Θέτουμε $f(x_1, x_2) = \frac{x_1^2 + x_2^2}{2} - C_1 \quad (2)$

Παίρνουμε αυθαίρετα $m(x_1, x_2) = x_1$

Υπολογίζουμε την Jacobian

$$J = \frac{\partial(f, m)}{\partial(x_1, x_2)} = \begin{vmatrix} f_{x_1} & m_{x_1} \\ f_{x_2} & m_{x_2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_1 & 1 \\ x_2 & 0 \end{vmatrix} = -x_2 \neq 0$$

Άρα ο μετασχηματισμός είναι ορθός

Από τον κωδωνα της αλυσίδας

$$u_{x_1} = u_f f_{x_1} + u_m \eta_{x_1} = u_f x_1 + u_m$$

$$u_{x_2} = u_f f_{x_2} + u_m \eta_{x_2} = u_f x_2$$

Αντικαθιστώντας στην (1)

$$x_1 x_2 (u_f x_1 + u_m) - x_1^2 (u_f x_2) - x_2 u = x_1 x_2$$

$$\cancel{x_1^2 x_2 u_f} + x_1 x_2 u_m - \cancel{x_1^2 x_2 u_f} - x_2 u = x_1 x_2$$

$$x_1 x_2 u_m - x_2 u = x_1 x_2 \quad (\text{αφού } x_2 \neq 0)$$

$$x_1 u_m - u = x_1 \quad (\text{αφού } x_1 = \eta)$$

$$\eta u_m - u = \eta$$

(3)

Η (3) είναι Σ.Δ.Ε με λύση

$$u(\zeta, \eta) = f(\zeta) \cdot \eta + \eta \ln|\eta|$$

Οπότε η τελική λύση είναι

$$u(x_1, x_2) = f\left(\frac{x_1^2 + x_2^2}{2}\right) \cdot x_1 + x_1 \cdot \ln|x_1|$$

όπου f αυθαίρετη συνάρτηση που προσδιορίζεται από συνοριακές συνθήκες.

$$u_{x_1} + u_{x_2} = u$$

$$u(x_1, 0) = \cos x_1 \quad (1)$$

Απαιτούμε $\frac{dx_2}{dx_1} = 1$

Λύνουμε $dx_2 = dx_1$

$$x_1 - x_2 = c_1$$

Θέτουμε $\zeta(x_1, x_2) = x_1 - x_2$

και $\eta(x_1, x_2) = x_2$

Υπολογίζουμε την $J = \begin{vmatrix} \zeta_{x_1} & \eta_{x_1} \\ \zeta_{x_2} & \eta_{x_2} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$

Από κανόνα αλυσίδας

$$u_{x_1} = u_\zeta \cdot \zeta_{x_1} + u_\eta \cdot \eta_{x_1} = u_\zeta \cdot 1 + u_\eta \cdot 0 = u_\zeta$$

$$u_{x_2} = u_\zeta \cdot \zeta_{x_2} + u_\eta \cdot \eta_{x_2} = u_\zeta \cdot (-1) + u_\eta \cdot 1 = -u_\zeta + u_\eta$$

Αντικαθιστούμε στην (1)

$$u_\zeta + u_\eta - u_\zeta = u \Leftrightarrow u_\eta = u \Leftrightarrow u(\eta, \zeta) = a(\zeta) e^\eta$$

δηλ. $u(x_1, x_2) = a(x_1 - x_2) e^{x_2}$

Απαιτώντας την (1), $u(x_1, 0) = a(x_1) = \cos(x_1)$

Άρα $a(x_1 - x_2) = \cos(x_1 - x_2)$

Τελικά $u(x_1, x_2) = \cos(x_1 - x_2) e^{x_2}$